

# Ottimizzazione dei Sistemi Complessi

G. Liuzzi<sup>1</sup>

Giovedì 2 Marzo 2017

---

<sup>1</sup>Istituto di Analisi dei Sistemi ed Informatica IASI - CNR

# Pseudo-code del metodo "Fermi-Metropolis"

```

INPUT:  $x_0, \Delta_0, \Delta_{min}, \text{maxit}$ 
 $k \leftarrow 0, x \leftarrow x_0, \Delta \leftarrow \Delta_0$ 
while  $k \leq \text{maxit}$  and  $\Delta \geq \Delta_{min}$  do
     $k \leftarrow k + 1, \tilde{x} \leftarrow x$ 
    for  $i = 1, 2, \dots, n$ 
        if  $f(\tilde{x} + \Delta e_i) < f(\tilde{x})$  then
            while  $f(\tilde{x} + \Delta e_i) < f(\tilde{x})$  do  $\tilde{x} \leftarrow \tilde{x} + \Delta e_i$  end while
        else if  $f(\tilde{x} - \Delta e_i) < f(\tilde{x})$  then
            while  $f(\tilde{x} - \Delta e_i) < f(\tilde{x})$  do  $\tilde{x} \leftarrow \tilde{x} - \Delta e_i$  end while
        end if
    end for
    if  $f(\tilde{x}) = f(x)$  then  $\Delta \leftarrow \Delta/2$ 
    else  $x \leftarrow \tilde{x}$ 
    end if
end while
RETURN:  $x$  (miglior punto determinato)

```

# Testo d'esame

Si consideri il problema non vincolato seguente:

$$\min_{x,y} f(x,y),$$

con  $f(x,y) = \max\{x^2 + y^2, (x-1)^2 + y^2\}$ .

Siano  $x_0 = (0,0)^T$  e  $\Delta_0 = 1$ , il punto ed il passo iniziali del metodo **Fermi-Metropolis**.

- Scrivere i punti di tentativo (e relativi valori di funzione) del metodo nella sua prima iterazione.
- Scrivere il punto  $x_1$ , determinato dal metodo alla fine della prima iterazione.

Siano ora  $x_0 = (0,0)^T$  e  $\Delta_0 = 0.5$ .

- Scrivere i punti di tentativo (e relativi valori di funzione) del metodo nella sua prima iterazione.
- Scrivere il punto  $x_1$ , determinato dal metodo alla fine della prima iterazione.

## Pseudo-code del “compass search”

INPUT:  $x_0$ ,  $\Delta_0$ ,  $\Delta_{min}$ ,  $maxit$ ,  $D = \{\pm e_i, i = 1, \dots, n\}$

$k \leftarrow 0$ ,  $x \leftarrow x_0$ ,  $\Delta \leftarrow \Delta_0$

**while**  $k \leq maxit$  **and**  $\Delta \geq \Delta_{min}$  **do**

$k \leftarrow k + 1$

    Let  $\bar{d} \in D$  be s.t.  $f(x + \Delta\bar{d}) = \min_{d_i \in D} f(x + \Delta d_i)$

**if**  $f(x + \Delta\bar{d}) < f(x)$  **then**

$x \leftarrow x + \Delta\bar{d}$

**else**

$\Delta \leftarrow \Delta/2$

**endif**

**end while**

RETURN:  $x$  (miglior punto determinato)

# Testo d'esame

Si consideri il problema non vincolato seguente:

$$\min_{x,y} f(x,y),$$

con  $f(x,y) = \max\{x^2 + y^2, (x-1)^2 + y^2\}$ .

Siano  $x_0 = (0,0)^T$  e  $\Delta_0 = 1$ , il punto ed il passo iniziali del metodo **compass search**.

- Scrivere i punti di tentativo (e relativi valori di funzione) del metodo nella sua prima iterazione.
- Scrivere il punto  $x_1$ , determinato dal metodo alla fine della prima iterazione.

Siano ora  $x_0 = (0,0)^T$  e  $\Delta_0 = 0.5$ .

- Scrivere i punti di tentativo (e relativi valori di funzione) del metodo nella sua prima iterazione.
- Scrivere il punto  $x_1$ , determinato dal metodo alla fine della prima iterazione.

# Pseudo-code del metodo "Fermi-Metropolis"

```

INPUT:  $x_0, \Delta_0, \Delta_{min}, \text{maxit}$ 
 $k \leftarrow 0, x \leftarrow x_0, \Delta \leftarrow \Delta_0$ 
while  $k \leq \text{maxit}$  and  $\Delta_k \geq \Delta_{min}$  do
     $k \leftarrow k + 1, \tilde{x} \leftarrow x_k$ 
    for  $i = 1, 2, \dots, n$ 
        if  $f(\tilde{x} + \Delta_k e_i) < f(\tilde{x})$  then
            while  $f(\tilde{x} + \Delta_k e_i) < f(\tilde{x})$  do  $\tilde{x} \leftarrow \tilde{x} + \Delta_k e_i$  end while
        else if  $f(\tilde{x} - \Delta_k e_i) < f(\tilde{x})$  then
            while  $f(\tilde{x} - \Delta_k e_i) < f(\tilde{x})$  do  $\tilde{x} \leftarrow \tilde{x} - \Delta_k e_i$  end while
        end if
    end for
    if  $f(\tilde{x}) = f(x)$  then  $\Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k / 2, x_{k+1} \leftarrow x_k$ 
    else  $x_{k+1} \leftarrow \tilde{x}, \Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k$ 
    end if
     $k \leftarrow k + 1$ 
end while
RETURN:  $x$  (miglior punto determinato)  $\{x_k\}, \{\Delta_k\}$ 

```

## Pseudo-code del "compass search"

INPUT:  $x_0$ ,  $\Delta_0$ ,  $\Delta_{min}$ ,  $maxit$ ,  $D = \{\pm e_i, i = 1, \dots, n\}$

$k \leftarrow 0$ ,  $x \leftarrow x_0$ ,  $\Delta \leftarrow \Delta_0$

**while**  $k \leq maxit$  **and**  $\Delta_k \geq \Delta_{min}$  **do**

$k \leftarrow k + 1$

Let  $\bar{d} \in D$  be s.t.  $f(x_k + \Delta_k \bar{d}) = \min_{d_i \in D} f(x_k + \Delta_k d_i)$

**if**  $f(x_k + \Delta_k \bar{d}) < f(x_k)$  **then**

$x_{k+1} \leftarrow x_k + \Delta_k \bar{d}$ ,  $\Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k$

**else**

$\Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k / 2$ ,  $x_{k+1} \leftarrow x_k$

**endif**

$k \leftarrow k + 1$

**end while**

RETURN:  $x$  (miglior punto determinato)  $\{x_k\}$ ,  $\{\Delta_k\}$

successioni di punti e passi

# Un po' di analisi

## Assunzione (A1)

*L'insieme di livello  $L(x_0) = \{x \in \mathbb{R}^n : f(x) \leq f(x_0)\}$  è compatto*

**N.B.** nei (due) metodi visti, il passo  $\Delta_k$ , iterazione dopo iterazione,

- o diminuisce (di un fattore costante  $\Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k/2$ )
- o rimane costante ( $\Delta_{k+1} \leftarrow \Delta_k$ )

## Lemma

*Se (A1) è soddisfatta,  $\Delta_{min} \leq 0$  e  $\maxit = +\infty$ , allora  $\{\Delta_k\}$  è una succ. infinita e*

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \Delta_k = 0.$$

# Convergenza a zero del passo

## Lemma

Se (A1) è soddisfatta,  $\Delta_{min} \leq 0$  e  $\maxit = +\infty$ , allora  $\{\Delta_k\}$  è una succ. infinita e

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \Delta_k = 0.$$

**Dim.:** Se  $\Delta_{min} \leq 0$  e  $\maxit = +\infty$ , la condizione del **while** più esterno è sempre vera, quindi l'algoritmo non termina mai, producendo una succ.  $\{\Delta_k\}$  infinita.

Dalla def. dell'algoritmo segue che, per ogni  $k$ ,

- $\Delta_k > 0$ ;
- $\Delta_{k+1} \leq \Delta_k$ .

Quindi,  $\lim_{k \rightarrow \infty} \Delta_k = \bar{\Delta} \geq 0$ . **Supponiamo che  $\bar{\Delta} > 0$ .**

## Convergenza a zero del passo (segue)

Esiste un intero  $\bar{k}$  tale che, per  $k \geq \bar{k}$  il passo non viene più ridotto. Quindi, per ogni  $k \geq \bar{k}$

$$f(x_{k+1}) < f(x_k) \text{ e } \Delta_{k+1} = \Delta_k = \Delta_{\bar{k}} = \bar{\Delta}.$$

Quindi, per ogni  $k \geq \bar{k}$ , i punti  $x_k$  appartengono ad una griglia, ovvero, per  $i > 0$

$$x_{\bar{k}+i} = x_{\bar{k}} + \bar{\Delta} \sum_{r=0}^{i-1} d_{i_r} \in L(x_0) \quad d_{i_r} \in D$$

Questo e (A1) implicano che  $\{x_k\}_{k \geq \bar{k}}$  (e  $\{x_k\}$ ) è finita.

# Convergenza a zero del passo (segue)

Ma allora, deve necessariamente esistere un intero  $\tilde{k} > \bar{k}$  t.c.

$$x_{\tilde{k}+1} = x_{\tilde{k}},$$

ma questo contraddice il fatto che  $f(x_{\tilde{k}+1}) < f(x_{\tilde{k}})$  e

allora,  $\bar{\Delta} = 0$ .

# Convergenza a punti stazionari

Per i metodi visti vale il risultato

## Teorema

Se vale (A1) e se  $f(x)$  è continuamente differenziabile, allora

$$\liminf_{k \rightarrow \infty} \|\nabla f(x_k)\| = 0.$$

(Ovvero almeno un punto limite di  $\{x_k\}$  è stazionario)

**Dim.**

- $\{x_k\} \subset L(x_0)$ ;
- esiste  $K_1 \subseteq \{0, 1, 2, \dots\}$  s.t.  $\Delta_{k+1} = \Delta_k/2$ .

Consideriamo la sottosuccessione  $\{x_k\}_{k \in K_1}$  (contenuta in  $L(x_0)$ , ammette punti limite).  $K_2 \subseteq K_1$  s.t.

- $\lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} x_k = \bar{x}$ ;
- $\lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} \Delta_k = 0$ .

# Convergenza a punti stazionari (segue)

Per ogni  $k \in K_2$  e  $i = 1, \dots, n$ , abbiamo che

$$\begin{aligned}f(x_k + \Delta_k e_i) &\geq f(x_k) \\f(x_k - \Delta_k e_i) &\geq f(x_k)\end{aligned}$$

e, per il teorema della media,

$$\begin{aligned}f(x_k + \Delta_k e_i) &= f(x_k) + \Delta_k \nabla f(u_{k,i})^\top e_i \\f(x_k - \Delta_k e_i) &= f(x_k) - \Delta_k \nabla f(v_{k,i})^\top e_i\end{aligned}$$

dove  $u_{k,i} = x_k + \xi_{k,i} \Delta_k e_i$  e  $v_{k,i} = x_k - \mu_{k,i} \Delta_k e_i$ , con  $\xi_{k,i}, \mu_{k,i} \in (0, 1)$  e quindi  $\lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} u_{k,i} = \lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} v_{k,i} = \bar{x}$ .

# Convergenza a punti stazionari (segue)

Segue anche che:

$$\begin{aligned}\Delta_k \nabla f(u_{k,i})^\top e_i &\geq 0 \\ -\Delta_k \nabla f(v_{k,i})^\top e_i &\geq 0.\end{aligned}$$

Dividendo per  $\Delta_k$  e prendendo il limite per  $k \rightarrow \infty, k \in K_2$  otteniamo

$$\begin{aligned}\lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} \nabla f(u_{k,i})^\top e_i &= \nabla f(\bar{x})^\top e_i \geq 0 \\ \lim_{k \rightarrow \infty, k \in K_2} -\nabla f(v_{k,i})^\top e_i &= -\nabla f(\bar{x})^\top e_i \geq 0,\end{aligned}$$

e quindi,  $\nabla f(\bar{x}) = 0$ .